Hardware

Für den SMI-Bus gibt es verschiedene Hardware.

Steuerung

Die Steuerung kann über den SMI-Port mit den Antrieben bidirektional kommunizieren. Da an den SMI-Bus keine Schalter angeschlossen werden können benötigt die Zentrale noch ein extra Bussystem für die Schalter.

Erweiterung

Mit einem SMI-Port können bis zu 16 Motoren gesteuert werden. Wenn mehr Motoren benötigt werden kann die Zentrale mit witeren SMI-Ports erweitert werden.

Motoren

Von verschiedenen Herstellern gibt es Rolladen, Jalousien und Markiesenantriebe. Durch den SMI-Bus können die auch von unterschiedlichen Herstellern kombiniert werden.

Drehmoment

Das benötigte Drehmoment lässt sich ganz leicht selber ermitteln. Dazu einfach das Gewicht in Newton des Rolladenmotor mit dem Wellendruchmesser multiplizieren.

Rolladengewicht: 2,5m * 2 Meter + 3,6kg/m² = 18kg
Kraft: 18 kg * 9,81 = 176,58N
Drehmoment: 176,58N * 0,06m = 10,59Nm
Wellendurchmesser SW60: 0,6m

From:
https://smiwiki.thefischer.net/ -

Permanent link:
https://smiwiki.thefischer.net/doku.php?id=wiki:smi:hardware&rev=1707128133

Last update: **2024/02/05 11:15**